

HUMBOLDT-UNIVERSITÄT ZU BERLIN

INSTITUT FÜR MATHEMATIK

INNOVATIONSKOLLEG THEORETISCHE BIOLOGIE

Mathematik für Biologen II — SoSe 99 — 1. Klausur — Gruppe B

NAME: MATR.NR.: TUTOR:

	1a	1b	1c	2a	2b	3	4a	4b	4c	4d	5a	5b	5c	6a	6b	7a	7b	Σ_1^7
P max	1	1	1	3	3	5	4	4	2	2	2	2	2	2	5	2	3	44
P																		

	8a	8b	9	Σ_8^9	Σ_1^9
P max	2	2	6	10	54
P					

Die in den Zusatzaufgaben erzielten Punkte werden zusätzlich angerechnet.

VIEL ERFOLG!

1. Aufgabe [3 Punkte]: Berechnen und vereinfachen Sie soweit möglich:

(a) [1 P] $\begin{pmatrix} -1 & 4 \\ 3 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 3 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$

(b) [1 P] $\det \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 0 & 3 & 2 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

(c) [1 P] $\int_0^{\pi/2} [x^4 - \cos(2x)] dx$

2. Aufgabe (Integration) [6 Punkte]: Berechnen und vereinfachen Sie soweit möglich:

(a) [3P] $\int_0^{\infty} x e^{-x} dx$ (Tip: partielle Integration).

(b) [3P] $\int_0^{\sqrt{\pi/2}} \frac{x \cos(x^2)}{1 + \sin(x^2)} dx$ (Tip: Substituieren Sie $u = 1 + \sin(x^2)$).

3. Aufgabe (Gaußelimination) [5 Punkte]:

Lösen Sie mittels Gaußelimination das Gleichungssystem

$$\begin{aligned} x_1 + 2x_2 + 3x_3 - x_4 &= 3 \\ 3x_1 + 6x_2 + 8x_3 - x_4 &= 10 \\ 2x_1 + 4x_2 + 3x_3 + 4x_4 &= 9 \end{aligned}$$

Was stellt Ihre Lösung geometrisch dar?

4. Aufgabe 4 (Eigenwerte und Eigenvektoren) [12 Punkte]:

Sei $\mathbf{A} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 4 & -5 \\ -10 & -1 \end{pmatrix}$ und $\mathbf{P} = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$

- (a) [4 P] Bestimmen Sie die beiden Eigenwerte von \mathbf{A} .
- (b) [4 P] Bestimmen Sie die zugehörigen normierten Eigenvektoren von \mathbf{A} .
- (c) [2 P] Bilden Sie die zu \mathbf{P} inverse Matrix \mathbf{P}^{-1} und berechnen Sie zur Probe $\mathbf{P}\mathbf{P}^{-1}$.
- (d) [2 P] Berechnen Sie nun $\mathbf{D} = \mathbf{P}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{P}$.

5. Aufgabe (Extremwerte) [6 Punkte]:

Gegeben sei die Funktion $f : \mathbf{R} \times \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}$ mit $f(x, y) = 20 - 12x - 3y + x^3 + y^3$.

- (a) [2 P] Berechnen Sie den Gradienten und die Hessematrix von f als Funktion von x und y .
- (b) [2 P] Bestimmen Sie alle stationären Punkte von f .
- (c) [2 P] Klassifizieren Sie die stationären Punkte, d.h. welcher dieser Punkte ist ein lokales Maximum, Minimum oder Sattelpunkt?

6. Aufgabe (Differentialgleichung) [7 Punkte]:

Der Luftdruck p nimmt bekanntermaßen mit der Höhe h über der Erdoberfläche ab (es ist also $p = p(h)$) wobei gilt

$$\frac{dp(h)}{dh} = -\beta \frac{p(h)}{T(h)}. \quad (1)$$

Hierbei bezeichnet $T(h)$ die höhenabhängige Temperatur.

- (a) [2 P] Bestimmen Sie $p(h)$ aus (1) für den Fall, dass T nicht von der Höhe h abhängt; setzen Sie also $T(h) = T_0 = \text{konstant}$. Der Druck in der Höhe $h_0 = 0$ sei p_0 .
- (b) [5 P] Lösen Sie (1) durch Trennung der Variablen für den Fall, dass $T(h) = T_0 - \alpha(h - h_0) > 0$. Wiederum sei $p(h_0) = p_0$ für $h_0 = 0$.

7. Aufgabe (Cramersche Regel) [5 Punkte]: Gegeben sei das lineare Gleichungssystem

$$\begin{array}{rccccrcr} -2x_1 & - & 2x_2 & + & x_3 & = & -3 \\ x_1 & + & \lambda x_2 & + & x_3 & = & 0 \\ x_1 & + & 5x_2 & - & 2x_3 & = & 2 \end{array}$$

- (a) [2 P]: Unter welcher Bedingung an $\lambda \in \mathbf{R}$ hat das Gleichungssystem eine eindeutige Lösung? (Tip: Cramersche Regel)
- (b) [3 P]: Bestimmen Sie unter dieser Bedingung die eindeutige Lösung in Abhängigkeit von λ .

Zusatzaufgaben

8. Aufgabe (Divergenz) [4 Punkte]:

Eine Funktion $\vec{f}(x, y) = \begin{pmatrix} f_1(x, y) \\ f_2(x, y) \end{pmatrix}$ von $\mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}^2$ ordnet jedem Punkt (x, y) einen Vektor \vec{f} zu und wird daher Vektorfeld genannt. Unter der Divergenz eines Vektorfeldes versteht man das skalare Feld

$$\operatorname{div} \vec{f}(x, y) = \nabla \vec{f}(x, y) = \frac{\partial f_1}{\partial x}(x, y) + \frac{\partial f_2}{\partial y}(x, y).$$

(a) [2 P] Berechnen Sie die Divergenz des Vektorfeldes $\vec{f}(x, y) = \begin{pmatrix} x \cos y \\ x \sin y \end{pmatrix}$ im Punkt $(0, 0)$.

(b) [2 P] Berechnen Sie die Divergenz des Gradienten von $g(x, y) = x^{m+1}y^{n+1}$ im Punkt $(1, 1)$

9. Aufgabe [6 Punkte]:

Gegeben sei die Funktion $\phi : \mathbf{R} \times \mathbf{R} \times \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}$ mit $\phi(x, y, z) = (x^2 + y^2 + z^2)^q$. Dabei sei $(x, y, z) \neq (0, 0, 0)$.

Für welche $q \in \mathbf{R}$ gilt

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2}(x, y, z) + \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2}(x, y, z) + \frac{\partial^2 \phi}{\partial z^2}(x, y, z) = 0$$

für alle $(x, y, z) \in \mathbf{R}^3 \setminus (0, 0, 0)$?